|  |  |
| --- | --- |
| Lab Arduino and pop-bot: Week 4 SENSORS and motors | |
| Name:ธนโชติ คงแสงบุตร  ปิติ อินทะสุข  สุรภี วรรณนภากุล  นฐวดี ขุนจำนวน | ID: 5710742064  5710742023  5710742155  5710742106 |
| 1. จุดประสงค์ | |
| * เข้าใจการทำงาน Sensor | |
| 1. GP2D120 infrared proximity sensor | |
| * ต่อ Sensor และใช้ตัวอย่างโปรแกรมหน้า 93 * วางวัตถุตัวอย่างที่ 5 10 15 20 25 CM อ่านค่าจากโปรแกรม  |  |  | | --- | --- | | ระยะ | ค่าที่อ่านได้ | | 5 | 475 | | 10 | 252 | | 15 | 173 | | 20 | 130 | | 25 | 105 |  * เปรียบเทียบผลที่ได้กับตารางหน้า 91   ค่าที่ได้มีผลใกล้เคียงกับตารางมาก อาจมีผิดพลาดเล็กน้อย   * อธิบายหลักการทำงาน * ระยะทางนั้นมีผล กับค่าจากA/D ระยะทางยิ่งมาก ค่า A/D ยิ่งน้อยลง | |